

# ミズベリング社会実験 不法投棄、大型ごみ調査報告書

実施日 令和5年2月9日（木）15:00 (1時間)  
報告者：静岡県無人機安全協会  
操縦者：小栗 幹一



水辺の楽校の範囲を広めに調査を行った結果、不法投棄などの大きなゴミは見当たりませんでした。  
大型のもので見についたもの4箇所を以下に報告します。

一般社団法人静岡県無人機安全協会

# 飛行情報 DJI MAVIC 2.0 ZOOM

温度 **12.4** °C  
 Clear 21% 曇量  
 風速 **3.4** m/s  
 風向 北東  
 方向: 130°  
 06:42am 日の出  
 05:27pm 日の入り  
 湿度 **35** %  
 更待月 78% 見えませ

視認性 **極めて良い**  
 16 Km  
 温度 **35** %  
 更待月 78% 見えませ

体温温度: **12.4** °C  
 露点: **-2.6** °C  
 気圧: **1024** hPa  
 雨量: **0.00** mm/h  
 確率: **0** %

## 飛行前チェックリスト

実施者: Mikikichi Oguri on Feb 9th, 2023 02:42PM (+09:00)  
 This checklist was auto-assigned to this flight.

<機体全般> 機種の取り付け状態 (ネジ, コネクタ, ケーブル等):	<input type="radio"/>
<プロペラ> 外観, 損傷, ゆがみ:	<input type="radio"/>
<フレーム> 外観, 損傷, ゆがみ:	<input type="radio"/>
<通信系統> 機体と接続装置の通信品質の健全性:	<input type="radio"/>
<推進系統> モーター又は発動機の健全性:	<input type="radio"/>
<電源系統> 機体及び接続装置の電源の健全性:	<input type="radio"/>
<自動制御系統> 飛行制御装置の健全性:	<input type="radio"/>
<接続装置> 外観, スティックの健全性, スイッチの健全性:	<input type="radio"/>
<バッテリー, 燃料> バッテリーの充電状況, 残燃料表示機能の健全性:	<input type="radio"/>
特記事項:	開羅なし

## 飛行後チェックリスト

実施者: Mikikichi Oguri on Feb 9th, 2023 03:17PM (+09:00)  
 This checklist was auto-assigned to this flight.

飛行の安全に影響のあった事項:

不具合事項:

処置年月日:

効果その他: **N/A**

確認者:

Feb 9th, 2023 02:54PM (+09:00)  
 ドローン名: **teru-n-88025100**  
 飛行時間: **17m 30s**  
 離陸時のバッテリー: **94%** 15.6V  
 着陸時のバッテリー: **27%** 14.8V  
 Mavic2Zoom/iOS **DJI 4.3.5.0**

合計距離: **5,303 m**  
 最大距離: **823 m**  
 最大高度: **145.7 m**  
 最大速度: **14.38 m/s**  
 最大バッテリー温度: **41.80°C**  
 ヒント: 2  
 警告: 2

ダウンロード: [KML](#) [GPX \(2\)](#) [CSV](#) [オリジナル](#)

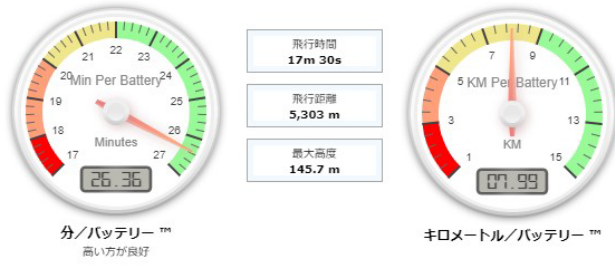
タグ追加

フライトの説明を追加

以下の数値は、パイロットの行動（飛行スタイル、高度変化など）や環境条件（気温、風など）を含む複数の要因に影響されます。

継続的に低い値を示す場合はドローンのプロペラ、モーター又はバッテリーの問題がもれません。

長時間のフライトでは、より正確な情報が得られます。



- 分/バッテリー: バッテリーがなくなるまでに、機体は何分飛べるか。
- KM/バッテリー: バッテリーがなくなるまでに、機体は何キロ（往復）飛べるか。

Feb 9th, 2023 02:54PM (+09:00)  
 飛行時間: **00m 00s** 0.0 m  
 高度: **00m 00s** 0.0 m  
 モード: **モード**  
 お知らせ: **モードが Motors Started**

飛行時間: **00m 00s** 0.0 m  
 高度: **00m 00s** 0.0 m  
 モード: **モード**  
 お知らせ: **✓ Setting new Return-To-Home altitude to 30m (98 ft). ✓ Data Recorder File Index is 24. ✓ Setting new Maximum Flight Altitude to 145m (476 ft).**

飛行時間: **00m 01s** 0.0 m  
 高度: **00m 01s** 0.0 m  
 モード: **モード**  
 お知らせ: **モードが Assisted Takeoff**

飛行時間: **00m 12s** -0.1 m  
 高度: **00m 12s** 0.0 m  
 モード: **モード**  
 お知らせ: **モードが P-GPS**

飛行時間: **00m 12s** 0.0 m  
 高度: **00m 12s** 0.0 m  
 モード: **モード**  
 お知らせ: **✓ ホームポイントが記録されました RTH 高度: 30M.**

HD Flight Player

飛行時間	高度	ホームからの距離	種類	お知らせ
A 00m 00s	0.0 m	0 m	モード	モードが Motors Started
B 00m 00s	0.0 m	0 m	モード	✓ Setting new Return-To-Home altitude to 30m (98 ft). ✓ Data Recorder File Index is 24. ✓ Setting new Maximum Flight Altitude to 145m (476 ft).
C 00m 01s	0.0 m	0 m	モード	モードが Assisted Takeoff
D 00m 12s	-0.1 m	0 m	モード	モードが P-GPS
E 00m 12s	0.0 m	0 m	モード	✓ ホームポイントが記録されました RTH 高度: 30M.

飛行経路を色分けしたKMLのダウンロード

飛行時間	高度	ホームからの距離	少量の電流エラー	電流強度の計算値
A 00m 30s	2.7 m	2 m	0	100%
B 01m 00s	73.8 m	2 m	0	100%
C 01m 30s	144.3 m	2 m	0	100%
D 02m 00s	144.3 m	215 m	0	100%

1. <https://goo.gl/maps/XEknvJ9ofwrGxHkH7>



2. <https://goo.gl/maps/XuDCRLCpQtwUS3ML8>



2. <https://goo.gl/maps/XuDCRLCpQtwUS3ML8>



3. <https://goo.gl/maps/vq3VFfrfYoKCCzAaA>



3. <https://goo.gl/maps/vq3VFfrfYoKCCzAaA>





4. <https://goo.gl/maps/kbd8QY1FUFnMeHts9>

